

Satélites

Geoestacionários e GPS

Paulo Crawford

Departamento de Física da FCUL
Centro de Astronomia e Astrofísica da UL

<http://cosmo.fis.fc.ul.pt/~crawford/>

Escolas Secundárias de S. João da Talha
Casquilhos e Miguel Torga

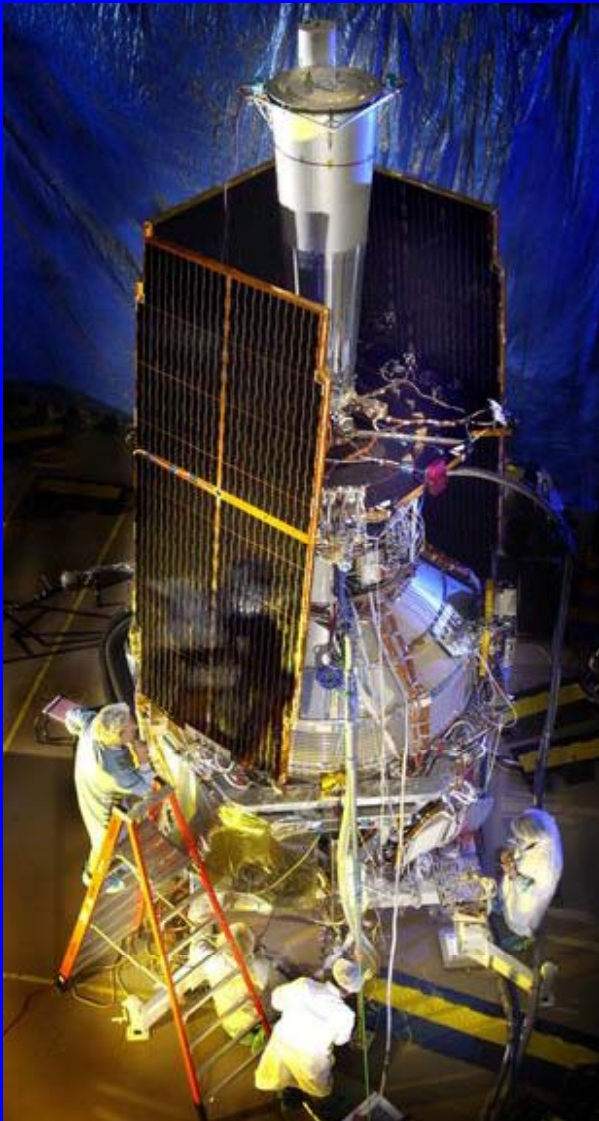
Palestras realizadas
em Outubro e Novembro de 2008

Física : unidade I

Movimentos na Terra e no Espaço

1. Viagens com GPS
2. Da Terra à Lua
3. Movimento de Satélites Geoestacionários
4. A Física do GPS

Satélites Artificiais



Gravity Probe B

Satélite de comunicação Milstar

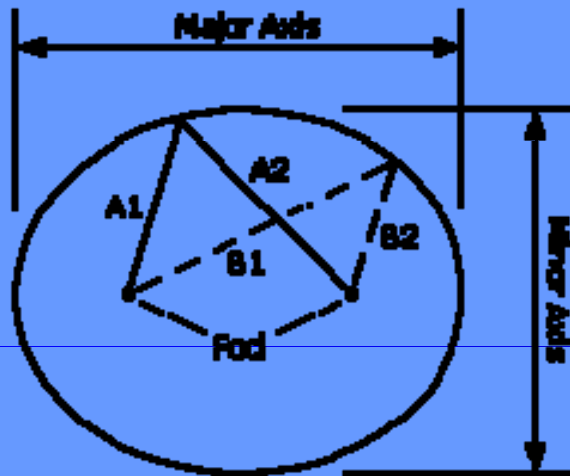
Tipos de Satélites e suas órbitas

- O tipo de órbita depende da função.
- Órbitas excêntricas e órbitas circulares.
- Órbitas geoestacionárias: órbitas sincronizadas com a rotação *sideral* da Terra (1 dia sideral = 23 h, 56 m, 4 s) (órbita geosíncrona)
- Altitude: 35.786 km

Satélite Geoestacionário GOES 8



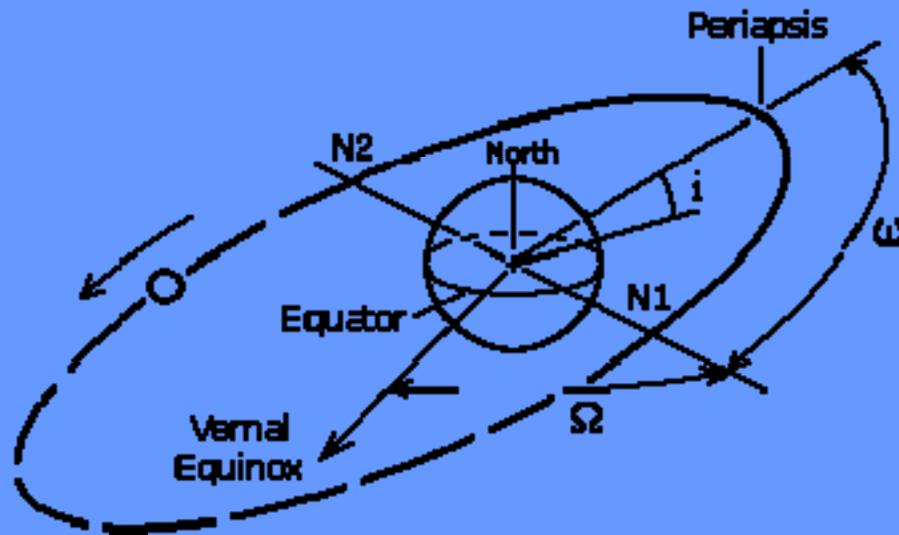
Órbitas Excêntricas



2 Focos, 2 eixos diferentes

$$A1 + A2 = B1 + B2$$

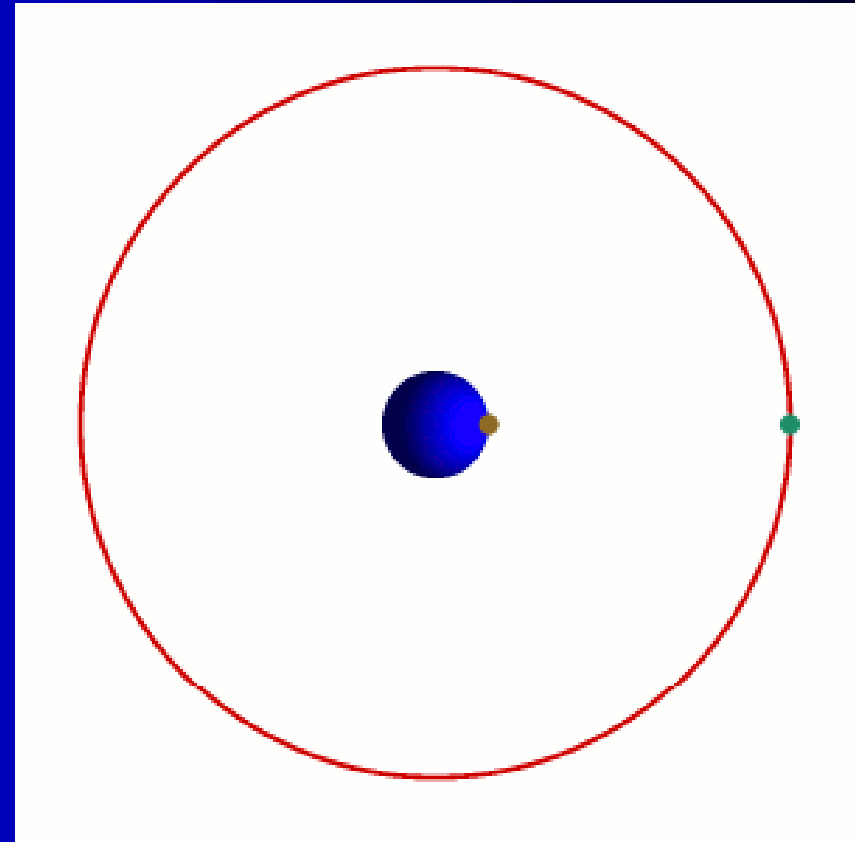
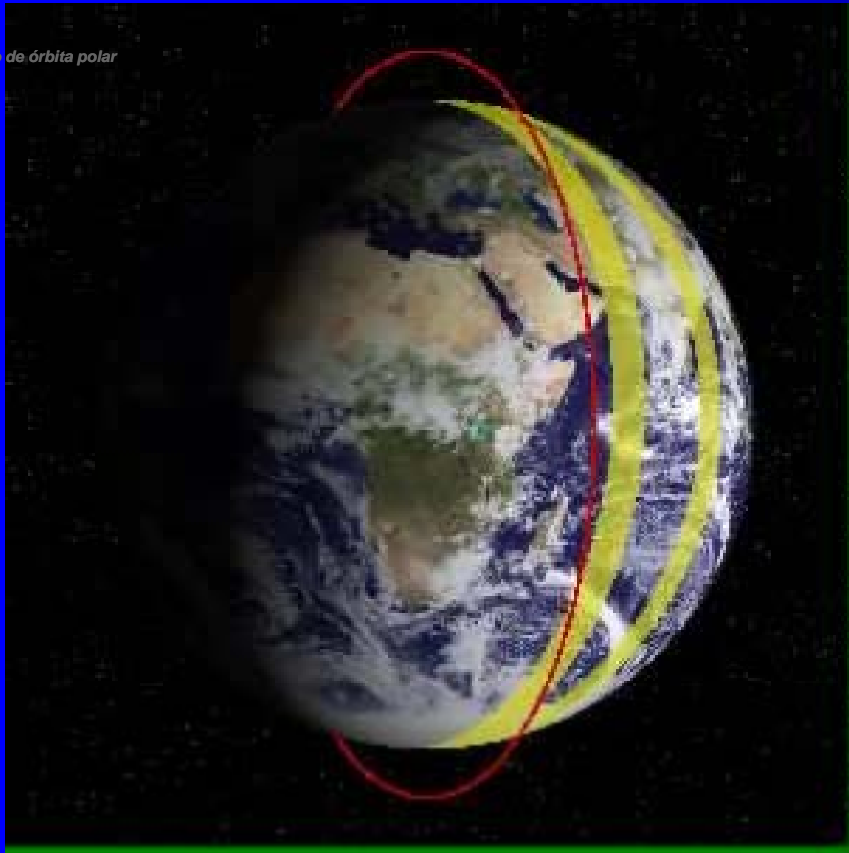
Órbita inclinada



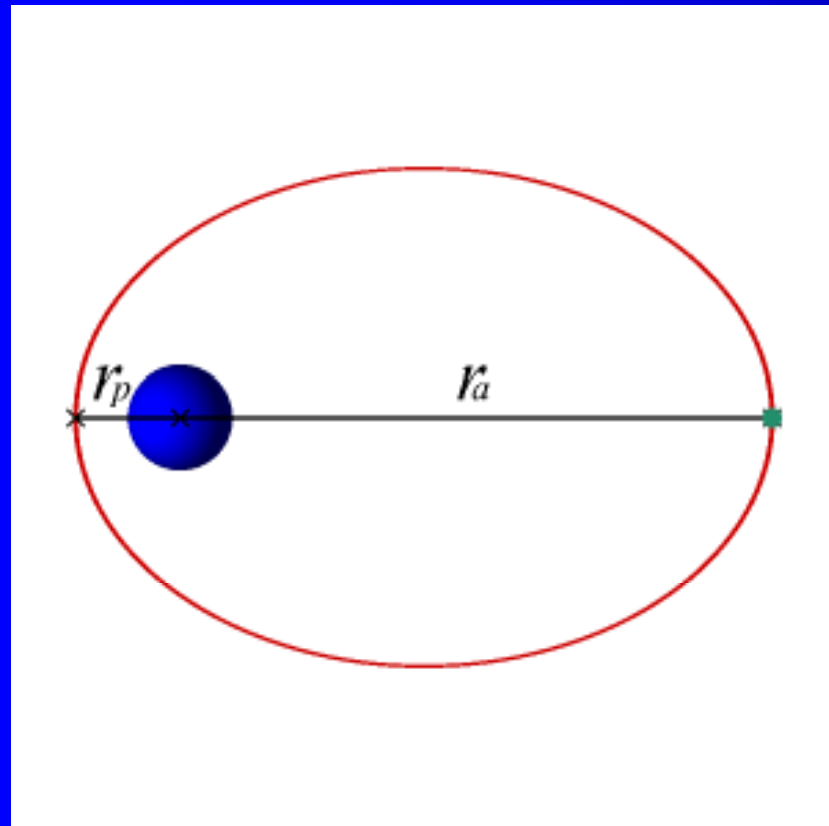
- i = Inclination
- ω = Argument of Periapsis
- Ω = Longitude of Ascending Node
- N1 = Ascending Node
- N2 = Descending Node

Órbitas polares e equatoriais

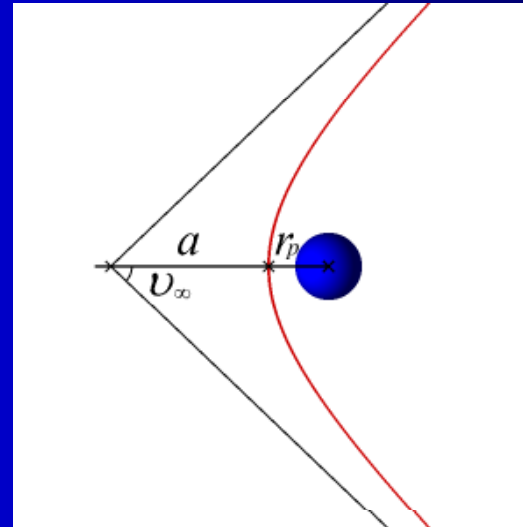
Exemplo de órbita polar



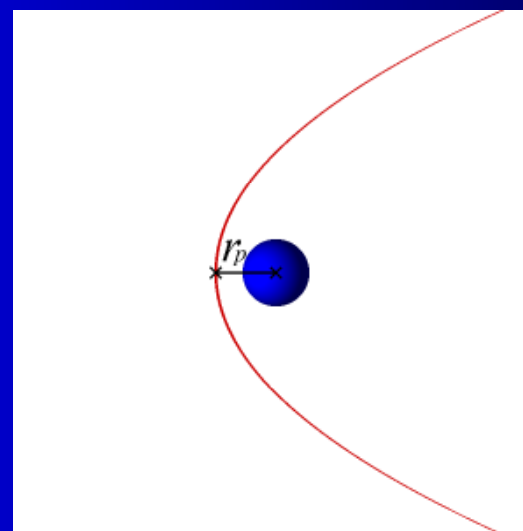
Órbitas de cometas



elipse



(ramo de)
hipérbola



parábola

Cálculos das órbitas (circulares)

$$\frac{v^2}{R} = \omega^2 R = \frac{4\pi R}{T^2} = \frac{M_T G}{R^2}$$

$$\text{com } v = \omega R, \quad R^3 = \left(\frac{M_T G T^2}{4\pi^2} \right) \Rightarrow \frac{R^3}{T^2} = G \frac{M_T}{4\pi^2}$$

$$M_T = 5.976 \times 10^{24} \text{ kg}$$

$$G = 6.672 \times 10^{-11} \text{ N m}^2 \text{ kg}^{-2}$$

$$T = 86164.1 \text{ s}$$

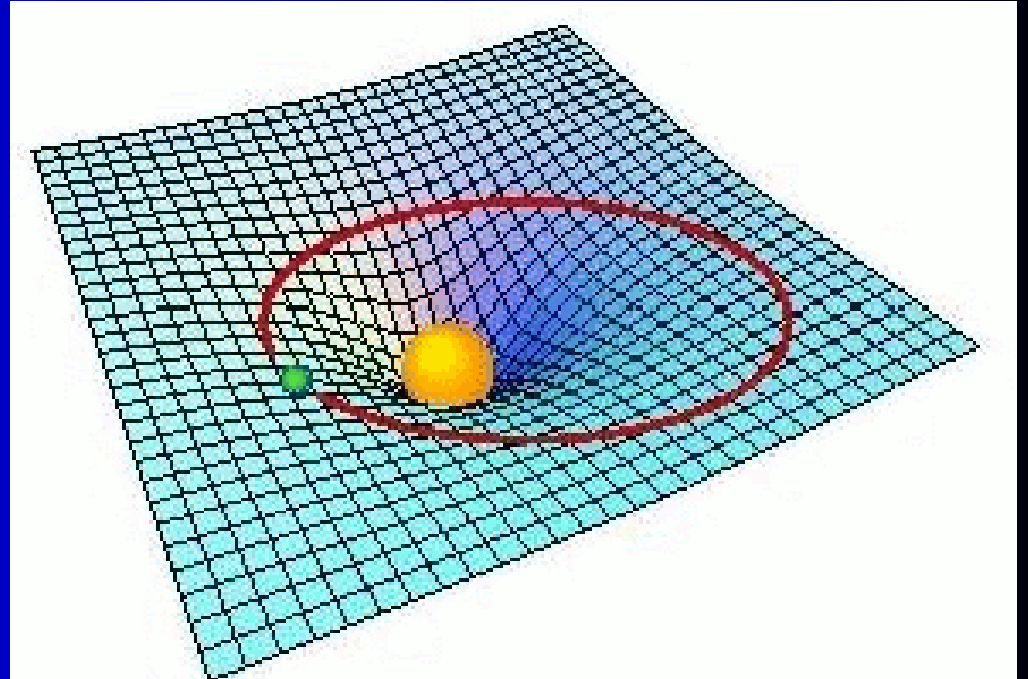
$$\Rightarrow R = 42168 \text{ km} = 6.61 R_{\oplus}$$

$$R - R_{\oplus} = 42168 \text{ km} - 6378 \text{ km} = 35790 \text{ km}$$

Satélites e Planetas

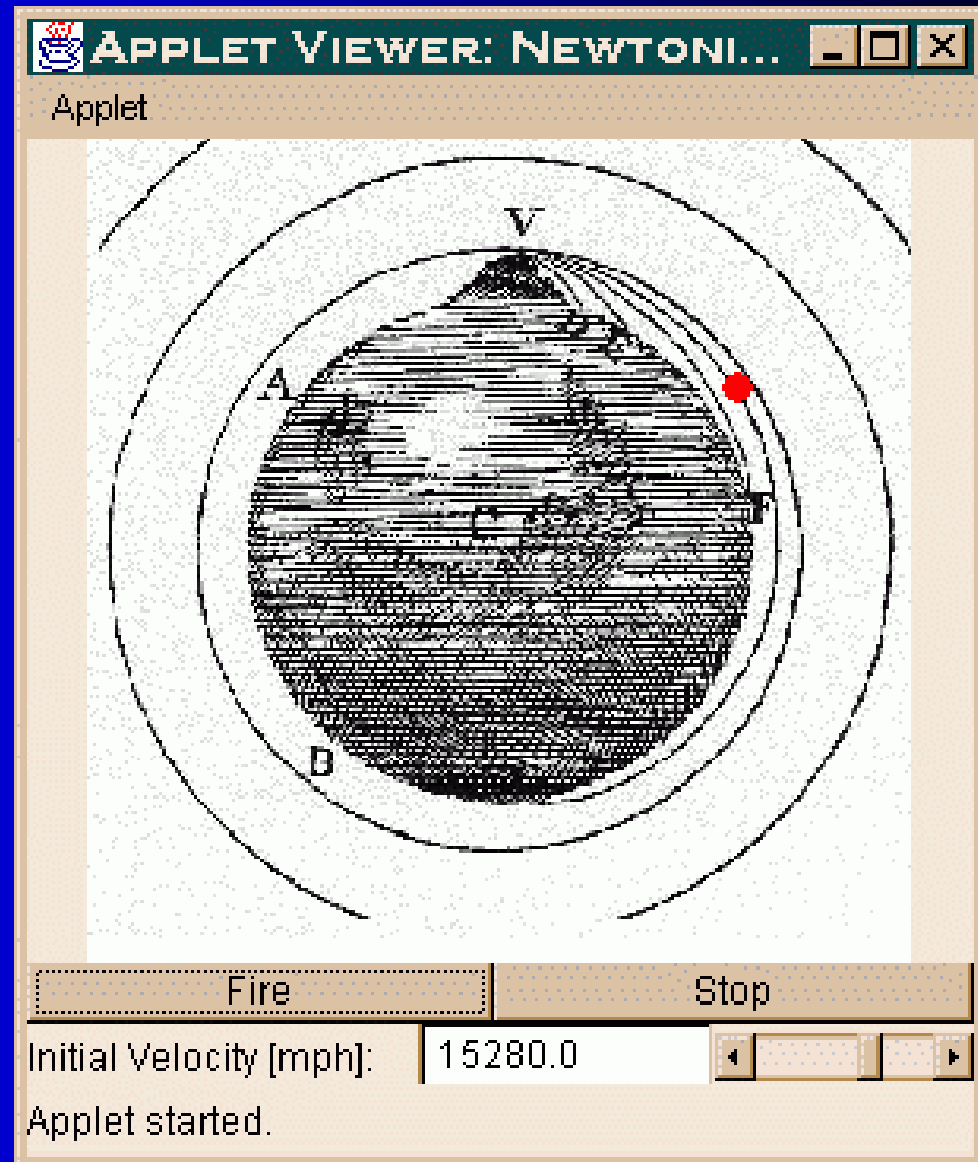
- Movimento de satélites
- Leis de Kepler
- Movimento Planetário

Órbitas segundo Einstein:
Uma massa central deforma
o espaço



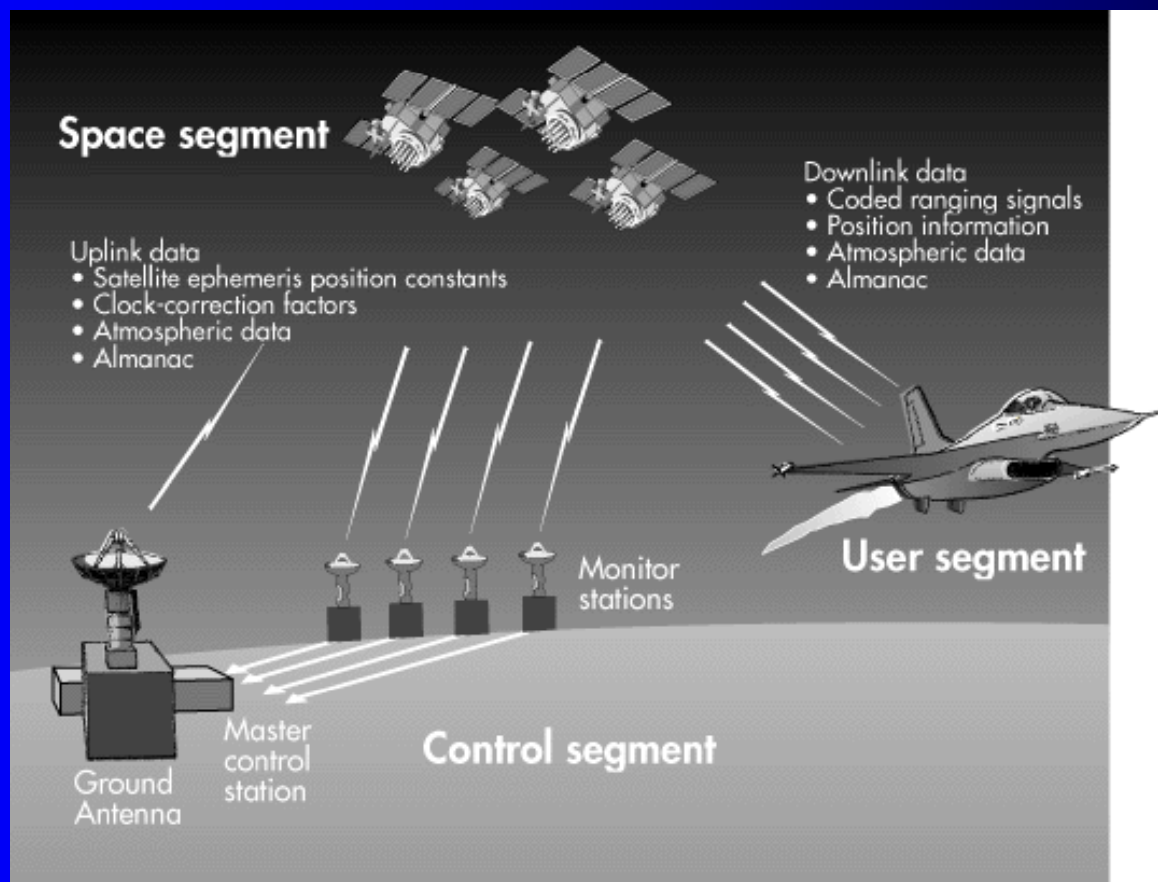
Lançamento de Satélites

- [Montanha de Newton](#)



Descrição do GPS-1

- O GPS pode ser descrito em termos de 3 “segmentos”: o segmento espacial, o segmento de controlo e o segmento do utilizador.



Segmento Espacial

- É constituído por 24 satélites com relógios atómicos, com órbitas circulares em torno da Terra com um período orbital de 12 h, distribuídos em 6 planos orbitais igualmente inclinados.



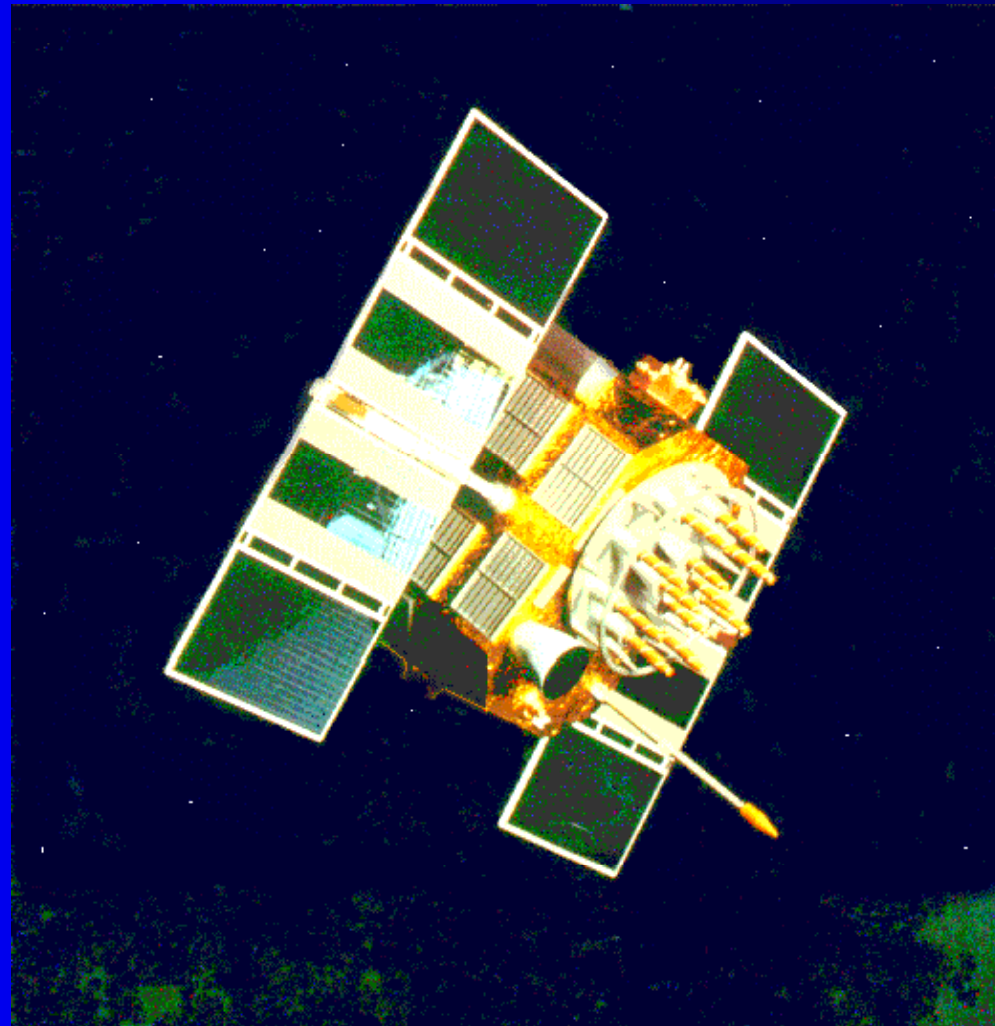
Segmento de controlo e Segmento do utilizador

- O controlo é constituído por um conjunto de estações terrestres que recebem continuamente informação dos satélites. Os dados são depois enviados para uma Estação de Controlo em Colorado Springs que analisa a constelação e projecta as efemérides e comportamento dos relógios para as horas seguintes ...



Mais de 9000 receptores GPS foram usados na operação Desert Storm (I Guerra do Golfo)

III Geração de Veículos Espaciais

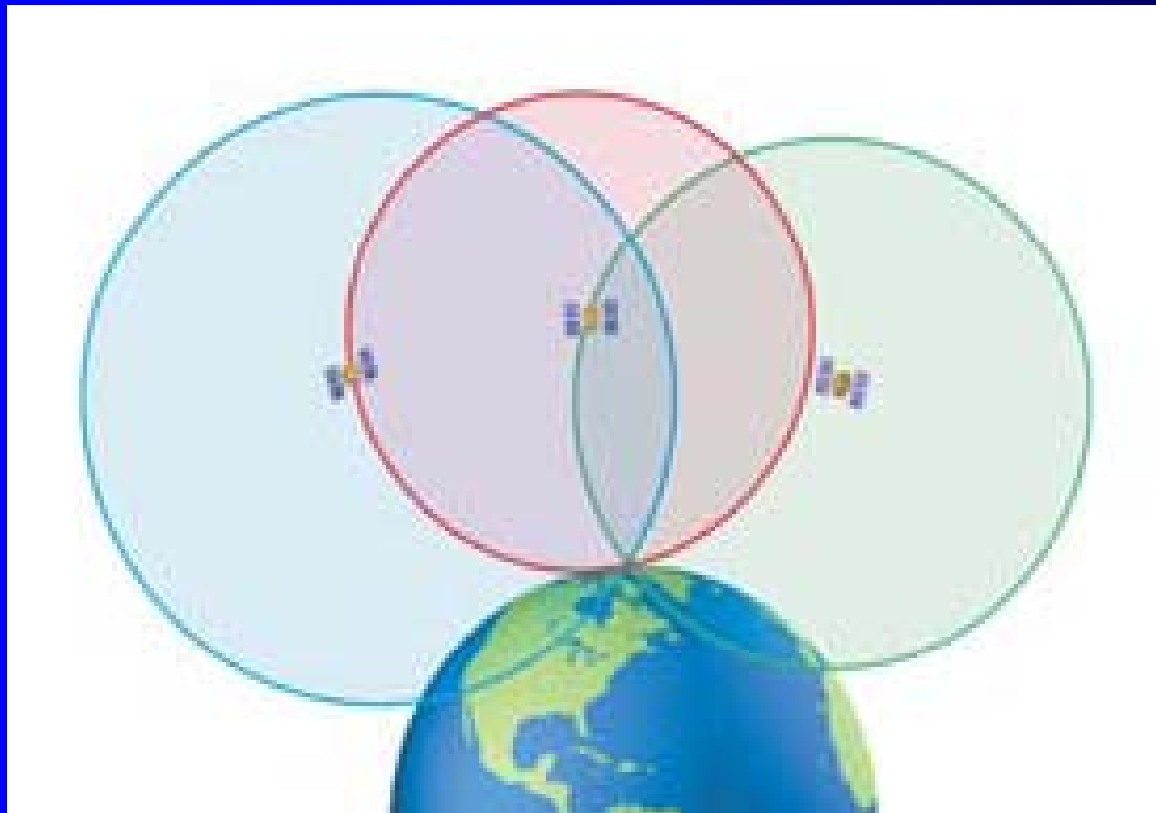


Funcionamento do GPS-1

- A finalidade do GPS é determinar a posição de um objecto à superfície da Terra em 3 dimensões: longitude, latitude e altitude.
- Sinais provenientes de 3 satélites fornecem esta informação. Cada satélite envia um sinal codificado com a localização do satélite e o tempo de emissão do sinal. O relógio do receptor regista o instante da recepção de cada sinal, depois subtrai o tempo de emissão para determinar o lapso de tempo e portanto a distância viajada pelo sinal

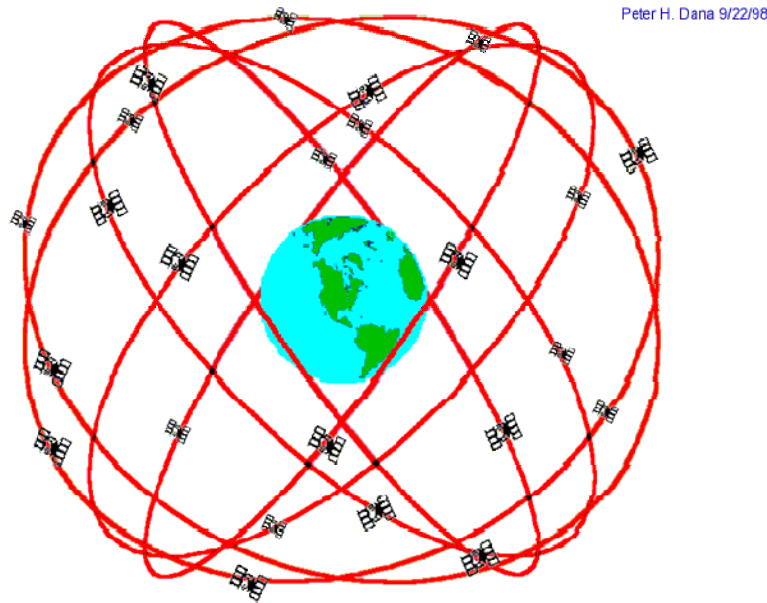
Funcionamento do GPS-2

- Assim, são construídas 3 esferas a partir destas distâncias, uma esfera centrada em cada satélite. O objecto está localizado no único ponto de intersecção das 3 esferas.

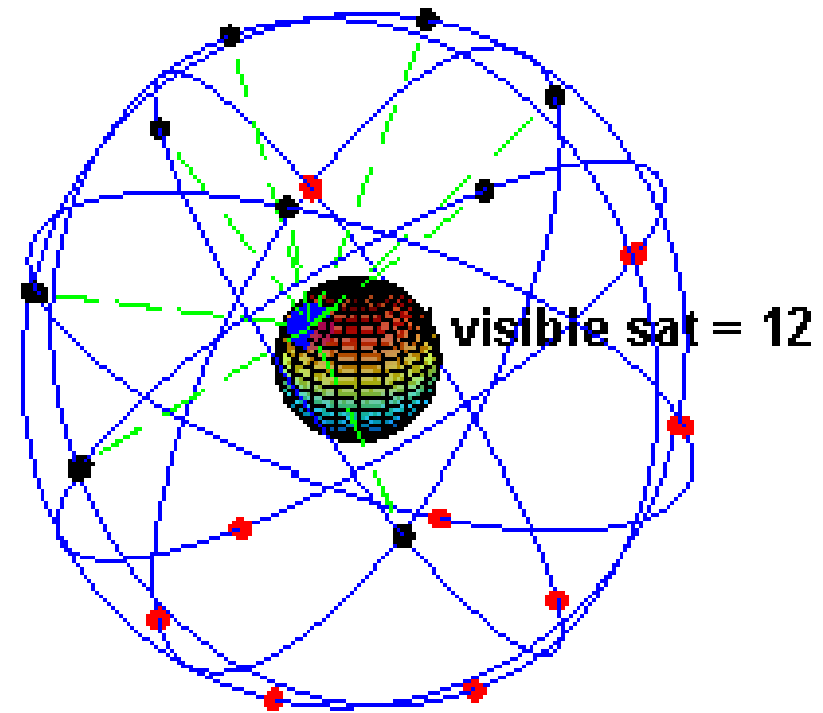


Órbitas dos 24 satélites

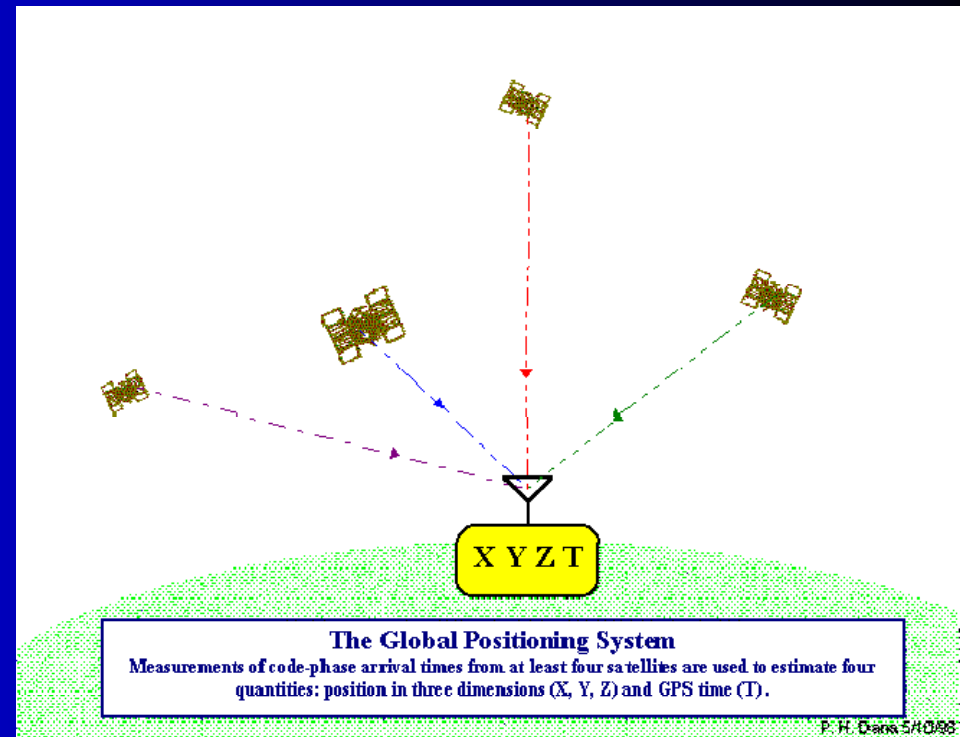
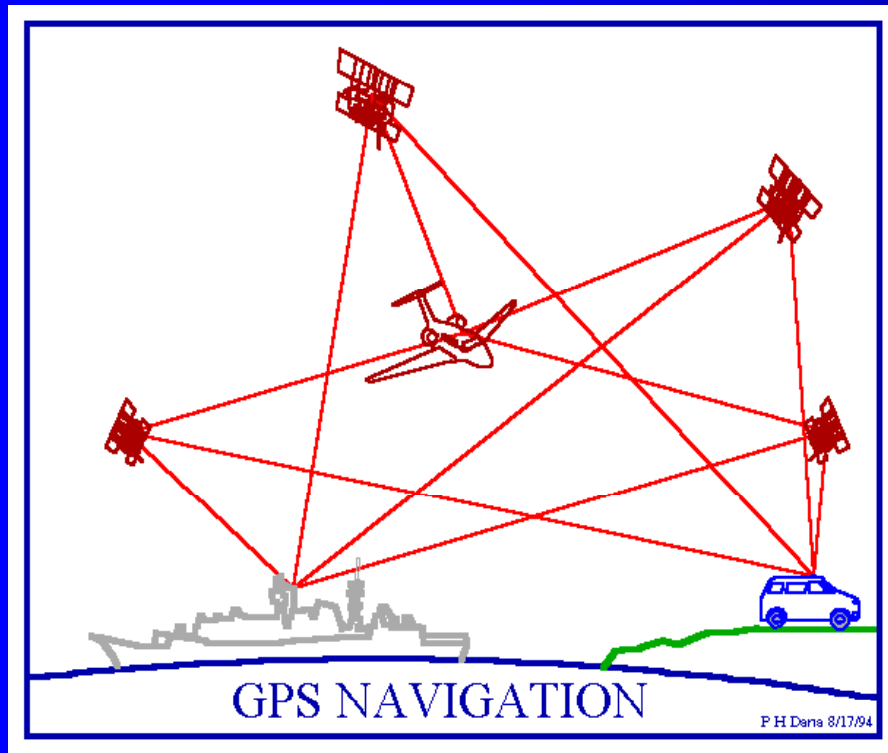
Há sempre 4 ou mais satélites sobre cada utilizador.



GPS Nominal Constellation
24 Satellites in 6 Orbital Planes
4 Satellites in each Plane
20,200 km Altitudes, 55 Degree Inclination



Determinação das coordenadas




Funcionamento do GPS-3

- Uma dificuldade: o relógio do receptor não é tão preciso como os relógios atômicos dos satélites. Por isso, um sinal de um 4º satélite é utilizado para averiguar da precisão do relógio do receptor. Este 4º sinal permite ao receptor processar os sinais GPS com a precisão de um relógio atômico.
- Dificuldades a superar: os sinais trocados entre relógios a diferentes altitudes estão sujeitos aos efeitos da Relatividade Geral; por outro lado, o movimento do satélite e a rotação da Terra devem ser tomados em conta.
- Sem a consideração destes efeitos o GPS seria inútil.

Teoria da Relatividade

- **1905 Relatividade Restrita**
Reconciliar a relatividade do movimento com a teoria do electromagnética de James Clerk Maxwell (1831-1879).
- **1915 Relatividade Geral**
Reconciliar a teoria da gravidade com os princípios da RR e estender a relatividade de modo a incluir todos os observadores.

Princípio da Relatividade

- [Em 1905] Dois POSTULADOS (ou *Princípios*, tal como na Termodinâmica):
 - (1) Os observadores inerciais são equivalentes na descrição dos fenômenos físicos, e as leis formalmente invariantes.
 - (2) A velocidade da luz é constante e independente da velocidade relativa entre a fonte e o observador.
-  Transformações de Lorentz entre R. Inerciais
- [Em 1907] Será possível estender a relatividade do movimento aos observadores acelerados?

Transformações de Lorentz

O espaço e o tempo são relativos. Observadores inerciais com diferentes velocidades medem diferentes espaços e tempos diferentes.

$$t = \frac{t' + \frac{vx'}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad x = \frac{x' + vt'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

Contração dos comprimentos

Tempo Relativo

- Dois acontecimentos simultâneos no referencial S e $\Delta x \neq 0$,

$$\Delta t = t_B - t_A = 0, t_B = t_A$$

- Não são simultâneos em nenhum outro referencial S'

$$t'_B \neq t'_A$$

- A ordem temporal pode variar:

$$t_A = t_B, t'_B > t'_A \vee t'_B < t'_A$$

Pares de acontecimentos: ordem temporal

- Par temporal: a ordem temporal conserva-se e há um referencial S' onde ocorrem no mesmo ponto do espaço, no qual o Δt é menor.

$$\Delta t = t_B - t_A > 0 \quad \Rightarrow \quad \Delta t' = t'_B - t'_A > \Delta t$$

- Par espacial: Há um S' onde $\Delta t=0$, então a ordem temporal não se conserva

$$\Delta t = 0, \Delta t' > 0, \Delta t'' < 0$$

Consequências cinemáticas

$$\Delta t = \frac{\Delta t'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad \Delta x' = \Delta x \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

$(\Delta x' = 0) \qquad (\Delta t' = 0)$

Dilatação do tempo

Contração dos comprimentos

$$u' = \frac{u - v}{1 - \frac{vu}{c^2}}, \quad \text{se } u = c \Rightarrow u' = c$$

Composição de velocidades

v – velocidade relativa entre referenciais inerciais

Física de Galileu e Newton

$$u' = \frac{u - v}{1 - \frac{vu}{c^2}} \approx u - v, \text{ se } uv \ll c^2$$

$$\Delta t = \frac{\Delta t'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \approx \Delta t', \quad \Delta x' = \Delta x \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \approx \Delta x$$

Efeito devido à velocidade

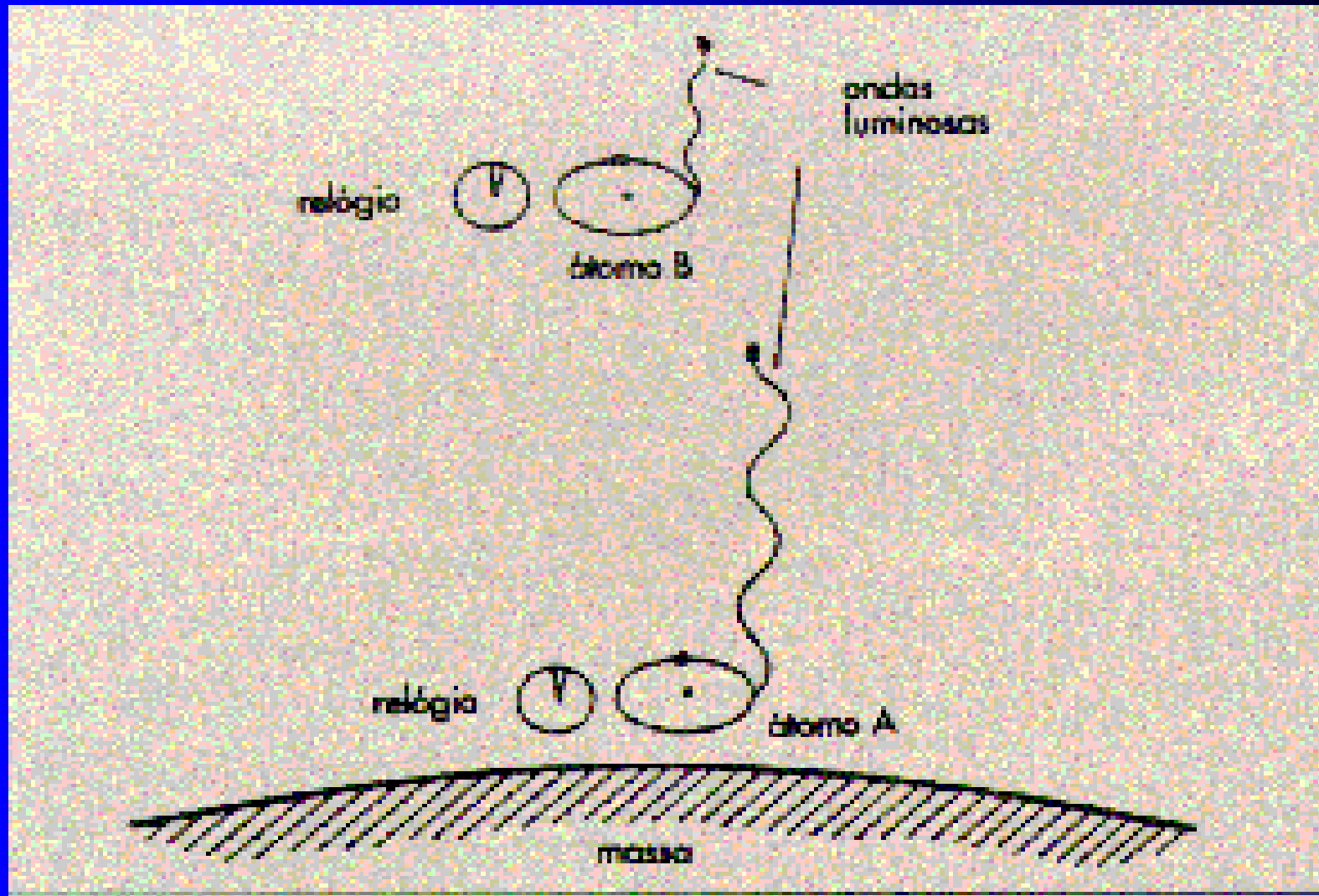
$$v_S^2 = \frac{GM_T}{R_S} \Rightarrow v = 3873 \text{ m/s} = 13943 \text{ km/h}$$

$$v_T = \frac{2\pi R_T}{T} = 463 \text{ m/s} = 1669 \text{ km/h}$$

$$\frac{\Delta t_S}{\Delta t_T} = \frac{\sqrt{1 - v_S^2/c^2}}{\sqrt{1 - v_T^2/c^2}} \cong 1 - \frac{1}{2}(v_S^2 - v_T^2)/c^2$$

$$(\Delta t_T - \Delta t_S)_{mov} \cong 7090 \text{ ns}$$

O atraso dos relógios pela gravidade



Discrepância na sincronização

- Num dia há 86 400 segundos. Os relógios da Terra atrasam-se cerca de **45 800 ns** por dia devido a esta diferença de altitude, e como **$1\text{ns-luz} \cong 30\text{ cm}$**
- Isto origina um erro de localização de cerca de **13,7 km por dia!!** A RG é pois necessária para corrigir este erro.

Fórmula para a diferença entre relógios a diferente altura

$$(1+d)^n \approx 1+nd, \text{ com } |d| \ll 1 \text{ e } |nd| \ll 1$$


$$\frac{d\tau_{sat}}{d\tau_{Terra}} \approx \left(1 - \frac{M}{r_{sat}}\right) \left(1 + \frac{M}{r_{Terra}}\right) \approx 1 - \frac{M}{r_{sat}} + \frac{M}{r_{Terra}} \quad - \frac{M}{r_{sat}} \quad \frac{M}{r_{Terra}}$$

$$\frac{d\tau_{sat}}{d\tau_{Terra}} \approx 1 - \frac{M}{r_{sat}} + \frac{M}{r_{Terra}} = 1 + b$$

Será a diferença entre os 2 relógios desprezável?

Relação entre o tempo na Terra e no satélite, tendo em conta a altura e a velocidade

$$(1+d)^n \approx 1+nd, \text{ com } d = 1 - \frac{2M}{r_{Terra}} - v_{Terra}^2$$


$$\frac{d\tau_{sat}}{d\tau_{Terra}} \approx 1 - \frac{M}{r_{sat}} - \frac{v_{sat}^2}{2} + \frac{M}{r_{Terra}} + \frac{v_{Terra}^2}{2}$$

$$45800 - 7090 = 38710 \text{ ns}$$



um atraso cerca de 39 000 ns o que corresponde a um erro de 11,7 km por dia!

Sítios na Rede

- <http://cosmo.fis.fc.ul.pt/~crawford/>
(Paulo Crawford)
- <http://fisica.fc.ul.pt/>
- <http://www.mcasco.com/p1aso.html>
(Movimento de satélites)
- <http://charmnt.evansville.edu/visualexp.asp> (Montanha de Newton)
- http://galileoandeinstein.phys.virginia.edu/more_stuff/flashlets/kepler6.htm
(Leis de Kepler)